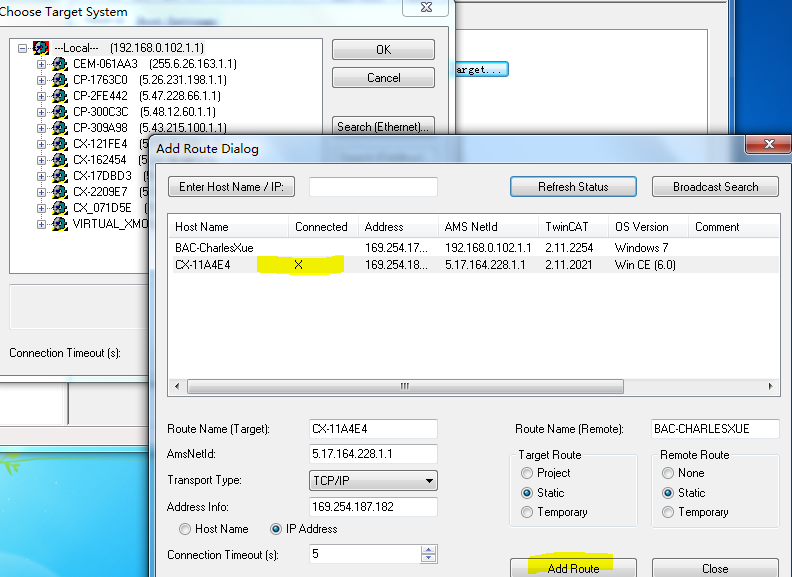
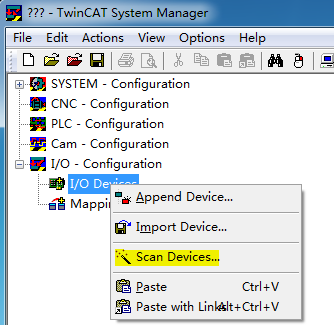
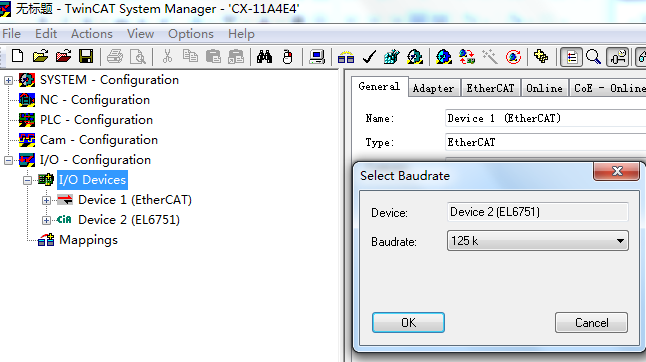
1. 添加路由



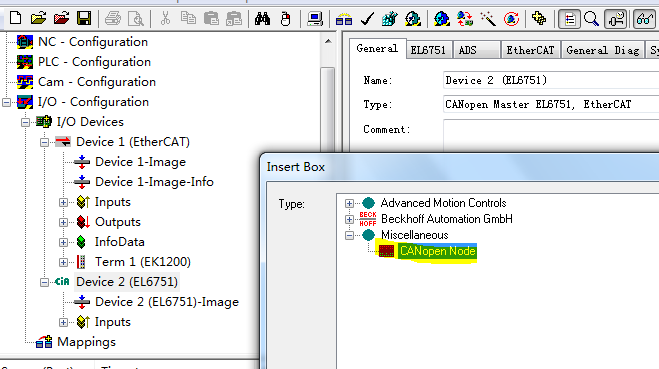
1. 扫描IO



1. 波特率125k



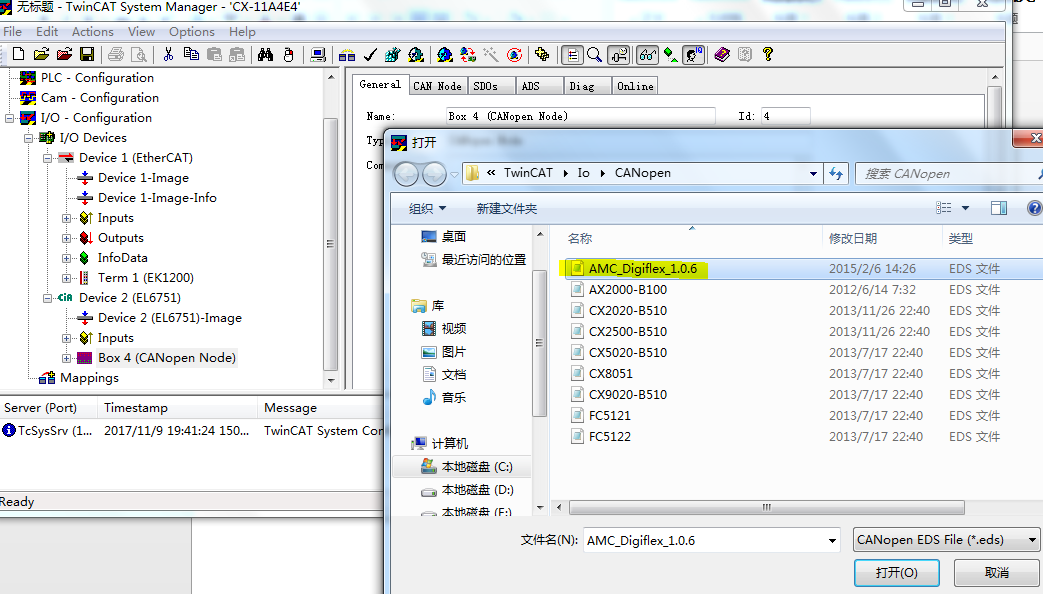
1. 扫描不到，手动添加cannode



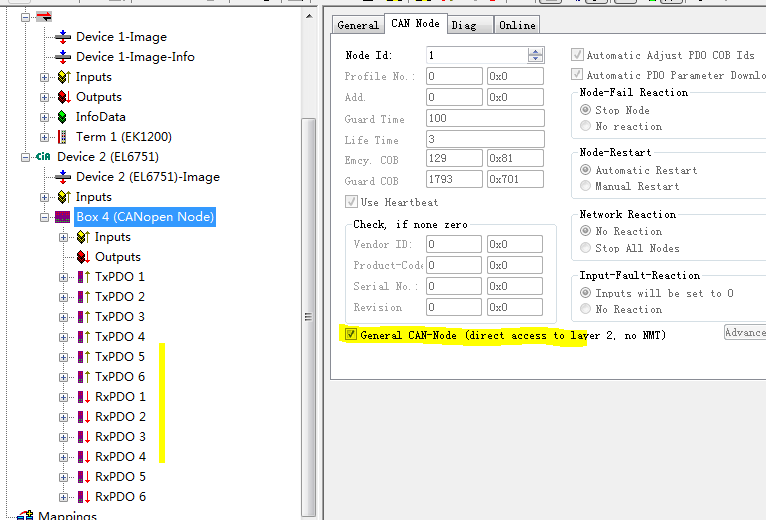
5、添加eds文件



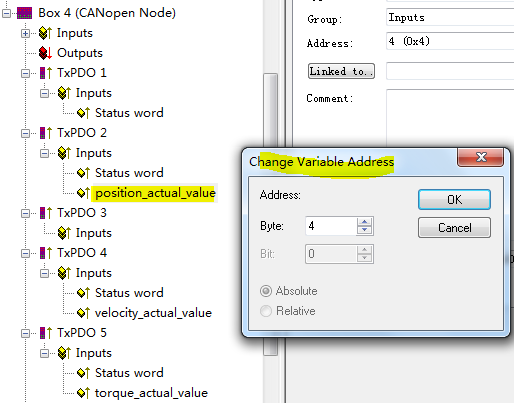
6、



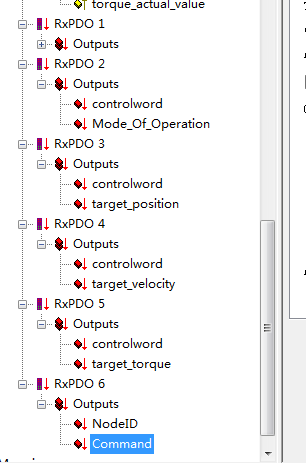
7、删除多余PDO，勾选no NMT



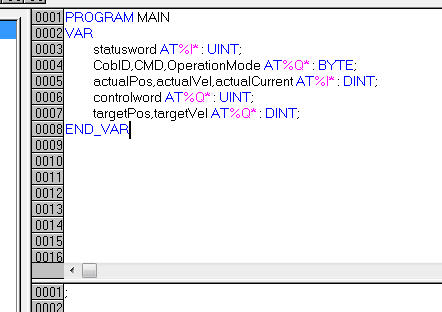
8、修改PDO cob-id与驱动器侧一致，参数地址不可重复！



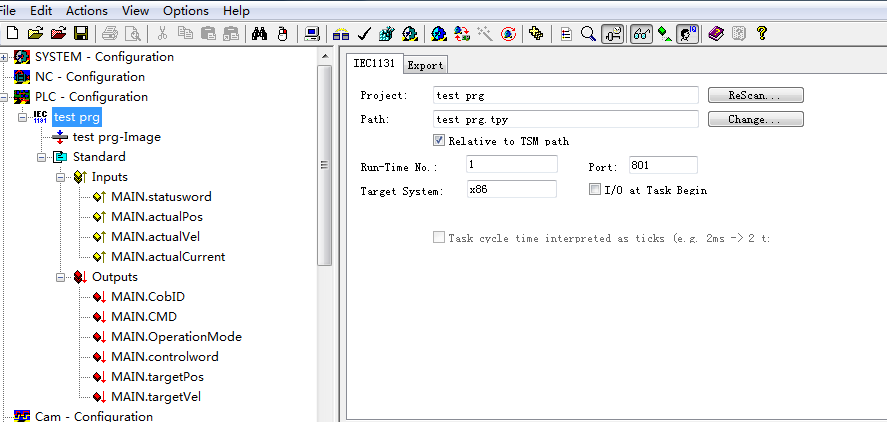
9、RxPDO同样check一下cob-id，RxPDO cob-id是0



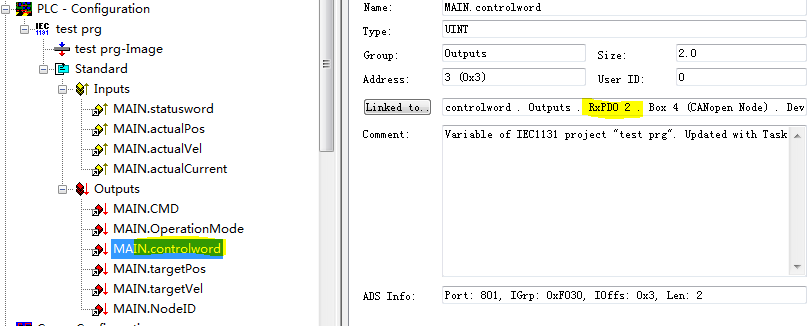
10、PLC



11、添加tpy文件



12、关联变量，controlword关联到RxPDO2的controlword



13、激活system manager，login-run plc程序

Cmd：1 start；129 reset

Controlword ：15 enable；02 stop；128 reset fault；07 disable

